

טענות והגדרות חישוביות חלק א'

טענה: בעיית העצירה איננה ניתנת לפיתרון.

הגדרה: מכונת טיורינג (מ"ט) היא שביעייה: $M=(Q,q_0,F,\Sigma,\Gamma,b,\delta)$ כך ש:

Q : קבוצה סופית שאיבריה נקראים מצבים

$q_0 \in Q$: נקרא מצב תחילי

$F \subseteq Q$: קבוצה של מצבים סופיים

Σ : קבוצה סופית שאיבריה נקראים אותיות. Σ נקראת א"ב הקלט.

Γ : קבוצה סופית שנקראת א"ב עבודה ($\Sigma \subseteq \Gamma$).

$b \in \Gamma \setminus \Sigma$: נקרא רווח.

$\delta: (Q \setminus F) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L,R,S\}$: פונקצית המעברים:

הגדרה: קונפיגורציה היא שלשה: $C=(\alpha,q,i)$ כאשר $\alpha \in \Gamma^*$ ומשמעותה שהמכונה נמצאת במצב q , הראש מעל התא ה- i , ותוכן

הזיכרון הוא: $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_m, b, b, b, \dots$.

הגדרה: הקונפיגורציה התחילית של מ"ט M על קלט X היא $(X, q_0, 1)$.

הגדרה: קונפיגורציה סופית היא קונפיגורציה שבה $q \in F$.

הגדרה: צעד חישוב - אם המכונה M נמצאת בקונפיגורציה $C=(\alpha,q,i)$ ואם $q \notin F$ ו- $\delta(q,\alpha)=(p,b,d)$, אזי בצעד החישוב הבא

נמצאת המכונה בקונפיגורציה $C'=(\alpha',q',i')$ כאשר:

$$q' = p$$

$$\alpha' = \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{i-1}, b, \alpha_{i+1}, \dots, \alpha_m$$

$$i' = \begin{cases} i & | \quad d=s \\ i+1 & | \quad d=R \\ \max(1, i-1) & | \quad d=L \end{cases}$$

הגדרה: הפלט של מ"ט M על קלט X : אם החישוב של M על X מסתיים בקונפיגורציה (α, q, i) , אזי הפלט הינו: $\alpha_1 \dots \alpha_{i-1}$.

הגדרה: מודל של חישוב הוא אוסף של אובייקטים שלכל אחד מהם מתאימה פונקצייה שהוא מחשב 2 מודלים יקראו שקולים אם אוסף הפונקציות שהם מחשבים זהה.

טענה: לכל $k \geq 1$, מודל מ"ט עם k סרטים שקול למודל מ"ט רגיל.

התזה של צ'רץ': כל מודל כללי וסביר של מ"ט שקול בכוחו לכוחה של מ"ט.

כללי: מודל חזק לפחות כמו מ"ט.

סביר: מודל שבו לכל אובייקט תיאור סופי.

הערה: ניתן לקודד מ"ט M כמחרוזת בינארית. דבר זה יסומן כ $\langle M \rangle$. בהינתן מחרוזת בינארית, קל לבדוק האם היא מהצורה $\langle M \rangle$.

קונבנציה: כאשר נדבר על קידודים של מכונות, נגדיר כל מחרוזת שאינה מהצורה $\langle M \rangle$ כקידוד של מכונה אותה נכנה M_{stam} ,

שעוצרת מייד על כל קלט במצב סופי 3.

הגדרה: מ"ט לזיהוי שפות היא מ"ט רגילה שבה: $F = \{q_{acc}, q_{rej}\}$. נאמר שמ"ט כנ"ל מקבלת קלט X , אם M עוצרת עבור הקלט X

במצב q_{acc} , ונאמר שמ"ט כנ"ל דוחה קלט X , אם M עוצרת עבור הקלט X במצב q_{rej} .

אבחנה: לא מקבלת \neq דוחה. לא דוחה \neq מקבלת.

הגדרה: השפה של מכונה $L(M) = \{x \mid x \text{ מקבלת את } M\}$ אומרים ש- M מכריעה את השפה $L(M)$, אם בנוסף היא עוצרת תמיד.

הגדרה: נקבע $\Sigma = \{0,1\}$
 $R = \{L \mid \text{ניתנת להכרעה}\}$
 $RE = \{L \mid \bar{L} \text{ שמקבלת את } L\}$
 $CO-RE = \{L \mid L \in RE\}$

אבחנות: $R = RE \cap CO-RE$, $R \subseteq CO-RE$, $R \subseteq RE$

תכונות של המחלקות:

1. R סגורה למשלים: $L \in R \Rightarrow \bar{L} \in R$ (RE לא סגורה למשלים).
2. R סגורה לאיחוד: $L_1, L_2 \in R \Rightarrow L_1 \cup L_2 \in R$
3. R , ו- RE סגורות לחיתוך: $L_1, L_2 \in R \Rightarrow L_1 \cap L_2 \in R$
4. R , ו- RE סגורות לשרשור

דוגמאות לשפות במחלקות:

$R: \emptyset, \Sigma^*$, כל שפה רגולרית, כל שפה סופית, בהינתן גרף האם הוא קשיר...
 RE : כל שפה שב- R , שפות שכרגע אינן ידועות להיות ב- R , שפה של כל אוטומט.

הגדרה: תהיינה $L_1, L_2 \subseteq \Sigma^*$ שפות.

פונקציה $f: \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$: נקראת רדוקציה מ- L_1 ל- L_2 אם היא מקיימת:

1. f מלאה (מוגדרת על כל קלט $x \in \Sigma^*$)
 2. f ניתנת לחישוב (קיימת מ"ט שמחשבת אותה)
 3. תקפות: $x \in L_1 \Leftrightarrow f(x) \in L_2$
- אם קיימת f כנ"ל נאמר ש- L_1 ניתנת לרדוקציה ל- L_2 , ונסמן: $L_1 \leq L_2$

טענה: $L_D \leq L_U \leq HP$

תכונות של רדוקציות:

1. $L \leq L$ כל שפה היא רדוקציה לעצמה.
2. $L_1 \leq L_2 \Rightarrow \bar{L}_1 \leq \bar{L}_2$ אותה f שמהווה רדוקציה ל- $L_1 \leq L_2$, מהווה רדוקציה ל- $\bar{L}_1 \leq \bar{L}_2$.
3. $L_1 \leq L_2 \leq L_3 \Rightarrow L_1 \leq L_3$ רדוקציה היא יחס טרנזיטיבי.

משפט הרדוקציה:

נוסח 1: תהיינה $L_1, L_2 \subseteq \Sigma^*$ שפות המקיימות $L_1 \leq L_2$ אזי:

א. $L_2 \in R \Rightarrow L_1 \in R$

ב. $L_2 \in RE \Rightarrow L_1 \in RE$

ג. $L_2 \in CO-RE \Rightarrow L_1 \in CO-RE$

נוסח 2: תהיינה $L_1, L_2 \subseteq \Sigma^*$ שפות המקיימות $L_1 \leq L_2$ אזי:

א. $L_1 \notin R \Rightarrow L_2 \notin R$

ב. $L_1 \notin RE \Rightarrow L_2 \notin RE$

ג. $L_1 \notin CO-RE \Rightarrow L_2 \notin CO-RE$

טענה: קיימת שפה שאינה ב- RE (ומכאן שגם אינה ב- R).

הגדרה: תכונה של שפות ב-RE היא קבוצת שפות $S \subseteq RE$.
 תכונה S היא טריוויאלית אם $S = \emptyset$ או $S = RE$.
 סימון: עבור תכונה S מוגדרת שפה: $L_S = \{ \langle M \rangle \mid L(M) \in S \}$.

אבחנה: $L_S \in R \iff S$ טריוויאלית

משפט רייס (RICE): S תכונה לא טריוויאלית של שפה ב-RE $L_S \notin R$.
 עבור $RE: S$ תכונה לא טריוויאלית של שפה ב-RE כך ש $\emptyset \in S$ $L_S \notin RE$.

הגדרה: סיבוכיות קולמגורוב - מספר המצבים המינימלי של מ"ט שעבור הקלט הריק ε , מוציאה לפלט את x ($x \in \{0,1\}^*$). מסומן כ $k(x)$.

אבחנות:

1. $k(x) \leq x+1$

2. לכל מספר טבעי n קיימת מחרוזת x כך ש- $k(x) \geq n$.

משפט: הפונקציה: $f=k(x)$ אינה ניתנת לחישוב.

הגדרה: עבור פונקציה f נגדיר שפה L_f בצורה הבאה: $L_f = \{ (x,y) \mid y=f(x) \}$.

משפט: 1. f פונקציה ניתנת לחישוב $\iff L_f \in RE$.

2. $L_f \in R \iff$ פונקציה מלאה וניתנת לחישוב.

טענה: $L_f \notin RE \iff f$ לא ניתנת לחישוב.

הגדרה: מ"ט אי דטרמיניסטית מוגדרת כמו מ"ט רגילה פרט לפונקציות המעברים אשר מוגדרת כ- $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow (Q \times \Gamma \times \{R,S,L\})^2$. כלומר, לכל קונפיגורציה קיימות שתי קונפיגורציות עוקבות.

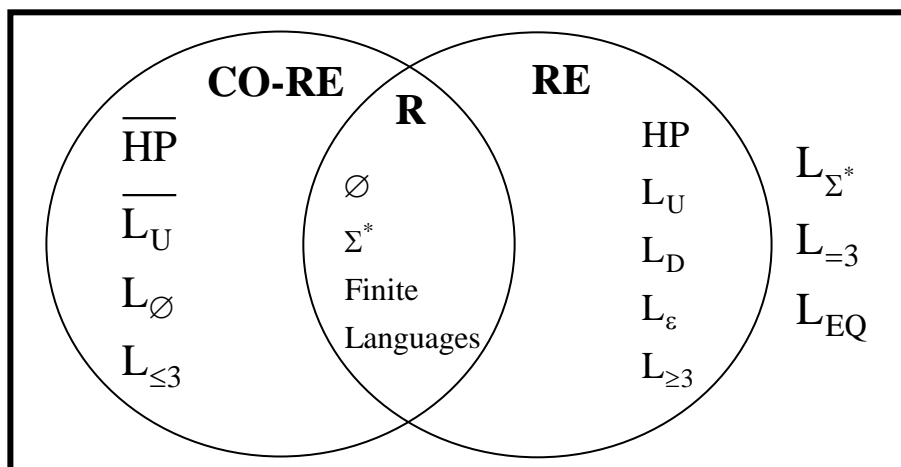
הערות:

1. מ"ט רגילה היא מקרה פרטי של מ"ט אי-דטרמיניסטית כאשר שתי הקונפיגורציות העוקבות שוות זו לזו.
2. קונפיגורציה מוגדרת כמו במ"ט רגילה.
3. מ"ט אי-דטרמיניסטית עם מספר סרטים שקולה למ"ט אי-דטרמיניסטית רגילה.

הגדרה: מ"ט אי-דטרמיניסטית M מקבלת קלט X אם קיים מסלול חישוב שבו המכונה עוצרת ב q_{acc} .

משפט: מודל מ"ט אי-דטרמיניסטית שקול למודל מ"ט רגילה, כלומר אוסף השפות המתקבלות ע"י מ"ט אי-דטרמיניסטית שווה לאוסף השפות המתקבל ע"י מ"ט רגילה (דטרמיניסטית).

מרחב השפות: (כולן מעל א"ב $\{0,1\}$)



ריכוז שפות:

$HP = \{ \langle M \rangle, \langle X \rangle \mid X \text{ עוצרת על } M \}$

בעיית העצירה/שפת העצירה (Halting Problem):

$L_u = \{ \langle M \rangle, \langle X \rangle \mid X \text{ מקבלת את } M \}$

השפה האוניברסלית:

$L_D = \{ \langle M \rangle \mid \langle M \rangle \text{ מקבלת בריצתה את המחזורות } \}$

שפת האלכסון - כל המכונות המקבלות את הקידוד של עצמן:

$L_{\Sigma^*} = \{ \langle M \rangle \mid L(M) = \Sigma^* \}$

כל המכונות המקבלות כל קלט:

$L_\epsilon = \{ \langle M \rangle \mid \epsilon \in L(M) \}$

כל המכונות אשר מקבלות את ϵ :

$L_\emptyset = \{ \langle M \rangle \mid L(M) = \emptyset \}$

כל המכונות אשר לא מקבלות אף קלט:

$L_{EQ} = \{ \langle M_1 \rangle, \langle M_2 \rangle \mid L(M_1) = L(M_2) \}$

כל המכונות המקבלות אותם קלטים:

$L_{\leq 3} = \{ \langle M \rangle \mid |L(M)| \leq 3 \}$

כל המכונות המקבלות 3 או פחות קלטים:

$L_{=3} = \{ \langle M \rangle \mid |L(M)| = 3 \}$

כל המכונות המקבלות בדיוק 3 קלטים:

$L_{\geq 3} = \{ \langle M \rangle \mid |L(M)| \geq 3 \}$

כל המכונות המקבלות 3 קלטים או יותר: